

ジャミング吸着ユニット



柔軟膜内部を減圧することで、内部の粉粒体が固化するジャミング転移現象と、吸着機能を組み合わせたユニットで、様々な対象物を把持可能です。

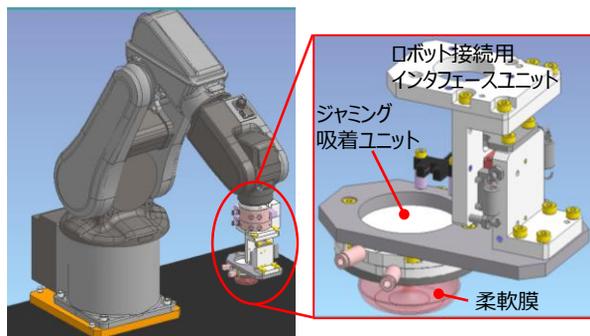
◆仕様

項目	仕様	
柔軟膜	ゴム	
粉粒体	マイクロビーズ	
タイプ	H-100改	H-50改
サイズ	Φ122×H67mm	φ72×H39mm
重量	約900g	約170g
可搬重量 (参考値)	約1,000g	約500g

可搬重量は把持対象物のサイズ・表面状態等に大きく依存します。

◆適用例 (製造現場の段取りレスを実現)

ユニットを把持対象物に做わせた後、ジャミングと吸着機能を始動することで、対象物を把持します。多様な製品を1つのユニットで把持できるため、ユニット交換が不要です。



特長1. 複雑形状の対象物を把持可能

以下の効果が見込めます。

- ・品種切替え時間やティーチング作業時間削減
- ・不定形物の把持作業自動化



把持可能な対象物一例

特長2. 豊富なオプション

・ロボット接続用インタフェースユニット

項目	仕様
対象タイプ	H-50改 (H-100改は別途ご相談)
サイズ	D66×W130×H90mm
重量	約860g
その他	荷重コンプライアンス機能

・ジャミングコントローラ

項目	仕様
対象タイプ	H-50/100改
サイズ	D330×W260×H177mm
漏れ検知	柔軟膜の破れを瞬時に検知
タイミング制御	最適なタイミングでジャミングと吸着機能を始動

タイミング
制御

漏れ検知
機能



配管・配線の
Plug&Play接続

特長3. 簡単な施工

ジャミングコントローラをご購入いただくと、Plug&Playで更に容易に現場導入可能です。

◆お問い合わせ先

(株)東芝 研究開発本部 生産技術センター
メカトロソリューション推進部
TEL:045-759-1663

仕様は機能、性能向上などのため変更することがありますので、ご了承ください。